امنحان معنى الميكانيك المسلاب المناف الم العلامة: 100 (مانة درجة) كليسة العلوم السنة الثالثة رياضيات المدة: ساعة ونصف قسم الرياضيات الفصل الثاني 2014 - 2015 أجب عن الأسئلة التالية: المعوال الأول (8): املاً الفراغات التالية: أ) تكون محاور الجملة عرير OX, Y, Z, أساسية لعطالة الجميم S، إذا كان ب) يكون المحور ,OZ محور تناظر ديناميكي للجمع ؟، إذا كان ... السؤال الثقى (9): إذا كافت الصفيجة في الشكل المجاور مربعة، طول ضلعها ١ ، ومتجانسة، کتلتها M ، و OZ_s بعامد مستویها مباشرهٔ ، فلمطلوب: ا) هل معاور الجملة , OX, Y, Z أسلسبة للعطلة? (علل إجابتك). ب) هل ¿OZ معور مركزي لعطالة الصغيحة؟ (علل إجلبتك). ج) هل OZ معور تناظر سناميكي للصفوحة؟ (علل إجابتك). المسؤال الثلث (24): إذا كان الجمع كرة صلبة متجانسة، كتلتها ١٣، ونصف قطرها ٥، منسوبة للجملة ، ٢٤٠٤، حيث 6 مركز الكتل، فالمطلوب: ح) خذ جملة جديدة متماسكة مع الكرة، مبدزها 0، يقع على سطح الكرة، بحيث، ٥٦ يمر من مركز الكتل G ، ثم أجب عن أ) هل محاور الجملة ع OX و OX و OX و OX و المملية للعطالة؟ (علل إجابتك دون إجراء أي مكاملة). ك) هل و ٥ كم محور تناظر ديناميكي للكرة (علل إجلبتك دون إجراء أي مكاملة). المسؤال الرابع (24): إذا كانت الصغيعة الصلبة ABCD مستطيلة الشكل، طولها AD = BC = 2L، وعرضها ABCD، تتحرك تحت تأثير نقلها في المستوي الشاقولي OXY، بحيث تبقى A ملازمة للمحور الأفقى OX وتبقى D ملازمة للمحور الشاقولي ٥٢ ، فالمطلوب: أ) وحد الوسطاء المستقلة الكافية لتعيين موضع الصفيحة، مع الرسم المناسب. ب) انشى المركز الأني للدوران ، ثم أوجد إحداثياته الديكارتية في كل من الجملتين R و ،R، (Aمبدأ ،R)، بدلالة الوسطاء المستقلة، مستفيداً من الشكل الذي رسمته. السؤال الخلس (35): إذا تحركت كرة صلبة حول نقطة ثابتة 0 من سطحها، يحبث يبقى أحد أقطار ها فقط يوازي الممستوي الأفقى، فالمطلوب: أ) أوجد الوسطاء الممتقلة الكافية لتعيين موضع الكرة، مع الرسم المناسب. ب) أوجد سطح مخروط القاعدة. ج) أوجد سطح مخروط المتدحرج ـ مدرس المقرر: د.كامل محمد ـــ ___ تمنياتي لكم بالتوفيق والنجاح

سام تصحیح المیکا نیال > (4) I = I ox, illist (... -0 عدال ملائد ملاءات العطالة لاتنعيم جميع احث موالياب أي الله على المائد على المائد على المائد على المائد على الم م- لا، لأنه لا يمرمن مركز الكسل مالغن . (3) ع- نع، الأنه بدال ب وجدنا على = Ix= Ix= على الأنه بدال ب وجدنا IG = PJ p2 dv= PJr3xdx12 : 10 : IG - 1 : 2 24 $I_{G} = P \int P^{4} dr \int_{0}^{2\pi} d\phi \int sm\theta d\theta = \dots = \frac{3}{5} m d^{2}$ IG = IGX, Y, + IG + IGZ, X, > IGX, Y, = IGY, Z, = IGZ, X, $G_{I_{GX_{s}Y_{s}}=\frac{1}{3}I_{G}=\frac{m}{5}\alpha^{2}}$ $I_{GX_s}^{3} = I_{GX_sY_s} + I_{GX_sZ_s} = 2I_{GX_sY_s} = \frac{2m}{5}\alpha^2$ $P_{X,Y,S} = P_{X,Z,S} = P_{Z,X,S} = 0$ $V_{X,Y,S} = V_{X,Z,S} = V_{X,X,S} = 0$ $V_{X,Y,S} = V_{X,Z,S} = V_{X,X,S} = 0$ $V_{X,Y,S} = V_{X,S} = V_{X,S} = 0$

Scanned by CamScanner

